



UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO
FACULTAD DE INGENIERÍA
DIVISIÓN DE CIENCIAS BÁSICAS
SEGUNDO EXAMEN FINAL COLEGIADO
CÁLCULO VECTORIAL



SEMESTRE
2016 - 2

8 DE JUNIO DE 2016

Instrucciones: Leer cuidadosamente el enunciado de cada uno de los **6** reactivos de que consta el examen antes de comenzar a resolverlos. La duración del examen es de **2** horas.

1. Determinar la naturaleza de los puntos críticos de la función

$$f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - x^2 y + 2y - 9z.$$

16 puntos

2. Calcular el ángulo de intersección entre las superficies

$$S_1: \bar{R}(u, v) = (-3) \mathbf{i} + (u+v) \mathbf{j} + (u-2v) \mathbf{k}$$

y

$$S_2: x^2 + y^2 + z^2 = 9$$

16 puntos

3. Sea el sistema ortogonal UV definido por las ecuaciones de transformación

$$\begin{cases} x = a u v \\ y = u^2 - v^2 \end{cases} \quad \text{con} \quad a > 0.$$

Determinar:

- El valor de la constante a .
- Los vectores \hat{e}_u y \hat{e}_v .
- El jacobiano $J\left(\frac{x, y}{u, v}\right)$.
- El laplaciano de la función $g(u, v) = u^2 + v^2$.

16 puntos

4. Sea el campo vectorial $\vec{E}(x, y, z) = (2x + z^3) \mathbf{i} + (z^2) \mathbf{j} + (2yz + 3xz^2) \mathbf{k}$. Determinar

$\int_C \vec{E} \cdot d\vec{r}$ donde C es la curva cuya ecuación vectorial es

$$C: \vec{r}(t) = (t+1) \mathbf{i} + (t-1) \mathbf{j} + (t-3)^2 \mathbf{k} \quad \text{con} \quad 1 \leq t \leq 3.$$

16 puntos

5. Determinar la integral de superficie $\iint_S x y^2 dS$ en donde S es la porción del cilindro de

ecuación $x^2 + y^2 = 4$ limitado por el primer octante y por el plano $z = 2$.

20 puntos

6. Calcular el flujo neto del campo vectorial $\vec{F}(r, \theta, z) = (r) \hat{e}_r + (z) \hat{e}_\theta + \hat{e}_z$, expresado en coordenadas cilíndricas circulares, a través de la esfera $S: x^2 + y^2 + z^2 = 4$.

16 puntos



Semestre: 2016-2

1.

1. Sea $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2 - x^2y + 2y - 9z$

$f_x = 2x - 2xy = 0$

$A(0, -1, 9/2)$

Por lo que

$f_y = 2y - x^2 + 2 = 0$ si $B(2, 1, 9/2)$

$$\Delta H = \begin{pmatrix} 2 - 2y - \lambda & -2x & 0 \\ -2x & 2 - \lambda & 0 \\ 0 & 0 & 2 - \lambda \end{pmatrix}$$

$f_z = 2z - 9 = 0$

$C(-2, 1, 9/2)$

En A: $\Delta H = (4 - \lambda)(2 - \lambda)^2$

$\lambda_1 = 4 > 0$, $\lambda_2 = \lambda_3 = 2 > 0$ \therefore es mínimo relativo

En B: $\Delta H =$

2.

a) $\overline{R}(t) = \int \overline{v}(t) dt = (t^2 + c_1)\hat{i} + (t^2 + c_2)\hat{j} + (\frac{1}{2}t^2 + c_3)\hat{k}$

En $t = 0$ $\overline{R}(0) = (-1, 1, 1) \rightarrow c_1 = -1, c_2 = 1, c_3 = 1$ por lo que

$\overline{R}(t) = (t^2 - 1)\hat{i} + (t^2 + 1)\hat{j} + (\frac{1}{2}t^2 + 1)\hat{k}$

Para $t = 1$

$\overline{R}(1) = 2\hat{i} + \frac{3}{2}\hat{k} \rightarrow P = (0, 2, \frac{3}{2})$

b) $\overline{a}(t) = 2\hat{i} + 2\hat{j} + \hat{k}$

En $t = 1$

$\overline{a}_T = \frac{\overline{a} \cdot \overline{v}}{|\overline{u}|^2} = \frac{(2, 2, 1) \cdot (2, 2, 1)}{3^2} (2, 2, 1) = (2, 2, 1)$

$\overline{a}_N = (2, 2, 1)$ y $\overline{a}_N = (0, 0, 0)$

c) $k = 0$ puesto que la trayectoria es una línea recta

3.

Sea la divergencia

$$\nabla \cdot \bar{F} = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial}{\partial r} (r^2 \cos \theta) + \frac{\partial}{\partial \theta} (r \operatorname{sen} \theta) + \frac{\partial}{\partial z} (rz) \right)$$

$$\nabla \cdot \bar{F} = \frac{1}{r} (2r \cos \theta + r \cos \theta + r) = 3 \cos \theta + 1$$

El rotacional

$$\nabla \times \bar{F} = \frac{1}{r} \begin{vmatrix} e_r & r e_\theta & e_z \\ \frac{\partial}{\partial r} & \frac{\partial}{\partial \theta} & \frac{\partial}{\partial z} \\ r \cos \theta & r^2 \operatorname{sen} \theta & z \end{vmatrix} = \frac{1}{r} (2r \operatorname{sen} \theta + r \operatorname{sen} \theta) e_z$$

$$\nabla \times \bar{F} = (3 \operatorname{sen} \theta) e_z$$

4.

Sea

$$c: \begin{cases} x = \cos t \\ y = \operatorname{sen} t \\ z = 2 \end{cases} \quad t \in \left[0, \frac{\pi}{2} \right] \rightarrow \begin{cases} dx = -\operatorname{sen} t \, dt \\ dy = \cos t \, dt \\ dz = 0 \end{cases}$$

$$\bar{R} \times \bar{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & j & k \\ \cos t & \operatorname{sen} t & 2 \\ -\operatorname{sen} t & \cos t & 0 \end{vmatrix} dt = \left[(-2 \cos t) \hat{i} + (-2 \operatorname{sen} t) j + k \right] dt$$

$$\int_c \bar{R} \times d\bar{r} = \hat{i} \int_0^{\frac{\pi}{2}} -2 \cos t \, dt + j \int_0^{\frac{\pi}{2}} -2 \operatorname{sen} t \, dt + k \int_0^{\frac{\pi}{2}} dt$$

Por lo que

$$\int_c \bar{R} \times d\bar{r} = -2\hat{i} - 2j + \frac{\pi}{2}k$$

5.

Sea

$$\nabla_x \bar{F} = \begin{vmatrix} \hat{i} & \hat{j} & \hat{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ \text{sen } x + yz & 2xz & \text{sen } z + xy \end{vmatrix} = (-x)\hat{i} + (z)\hat{k}$$

El vector normal al círculo S limitado por C es K :

$$\oint_C \bar{F} \cdot d\bar{r} = \iint_S (\nabla_x \bar{F}) \cdot \bar{K} dS = \iint_S z dS = 4 \iint_S dS = 4 A(S) = 16\pi$$

6.

$$\text{Flujo neto de } \bar{F} = \oiint_S \bar{F} \cdot \bar{n} dS$$

Por el teorema de Divergencia:

$$\bar{F} = \oiint_S \bar{F} \cdot \bar{n} dS = \iiint_D \text{div } \bar{F} dV; \quad \text{div } \bar{F} = \bar{\nabla} \cdot \bar{F} = 6Z$$

En coordenadas cilíndricas circulares:

$$D = \{(r, \theta, z) \mid 0 \leq z \leq 4, 0 \leq r \leq 3, 0 \leq \theta \leq (\pi/2)\}$$

$$\text{Flujo de } \bar{F} = \int_0^{\pi/2} \int_0^3 \int_0^4 6zr dz dr d\theta$$

$$= 6\left(\frac{\pi}{2}\right) \int_0^3 \int_0^4 rz dz dr$$

$$= 3\pi \int_0^3 \frac{rz^2}{2} \Big|_0^4 dr$$

$$= \frac{3}{2}\pi \int_0^3 r(16) dr$$

$$= 24\pi \int_0^3 r dr$$

$$= 12\pi r^2 \Big|_0^3 = 12\pi(9)$$

$$= 108\pi \text{ unidades de flujo}$$

