

DEFINICIÓN DE FUNCIÓN DIFERENCIABLE

Se dice que una función y=f(x) es diferenciable en un punto si su

incremento puede escribirse de la forma

$$\Delta f = g(x)\Delta x + \mathbf{h}(x, \Delta x)\Delta x$$

y es tal que g(x) no depende de los incrementos Δx y

$$h(x, \Delta x) \rightarrow 0$$
 cuando $\Delta x \rightarrow 0$.

Ejemplo: Determinar si la función $f(x) = x^2 + 3x$ es diferenciable.

Calculemos el incremento Δf

$$\Delta f = f(x + \Delta x) - f(x) = (x + \Delta x)^2 + 3(x + \Delta x)$$

$$\Delta f = x^2 + 2x\Delta x + \Delta x^2 + 3x + 3\Delta x - (x^2 + 3x) = 2x\Delta x + \Delta x^2 + 3\Delta x$$

$$\Delta f = (2x + 3)\Delta x + (\Delta x)\Delta x$$

si hacemos g(x) = (2x+3), $h(x, \Delta x) = \Delta x$ se tiene

que $\Delta f = g(x)\Delta x + h(x, \Delta x)\Delta x$ donde g(x) no depende de Δx y $h(x, \Delta x) = \Delta x \rightarrow 0$ cuando $\Delta x \rightarrow 0$ por lo tanto, podemos decir que la función y = f(x) es diferenciable.

Se tiene entonces que si y=f(x) es diferenciable, su incremento se puede expresar como $\Delta f = g(x)\Delta x + h(x,\Delta x)\Delta x$, pero surge la pregunta ¿quién o qué es g(x)?

Para responder la pregunta, dividamos Δf entre Δx , de este modo se tiene que

$$\frac{\Delta f}{\Delta x} = \frac{g(x)\Delta x + \boldsymbol{h}(x, \Delta x)\Delta x}{\Delta x} = g(x) + \boldsymbol{h}(x, \Delta x)$$

tomando el límite de $\frac{\Delta f}{\Delta x}$ cuando $\Delta x \to 0$ se tiene

$$\lim_{\Delta x \to 0} \frac{\Delta f}{\Delta x} = \frac{g(x)\Delta x + \mathbf{h}(x, \Delta x)\Delta x}{\Delta x} = \lim_{\Delta x \to 0} g(x) + \lim_{\Delta x \to 0} \mathbf{h}(x, \Delta x) = g(x) + 0$$

de donde se tiene que f'(x) = g(x) por lo tanto

$$\Delta f = f'(x)\Delta x + \mathbf{h}(x, \Delta x)\Delta x$$

Se tiene entonces que el incremento de una función diferenciable y = f(x) se puede escribir como

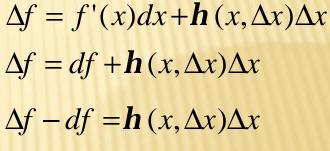
$$\Delta f = f'(x)\Delta x + \mathbf{h}(x, \Delta x)\Delta x$$
Diferencial de f término no líneal

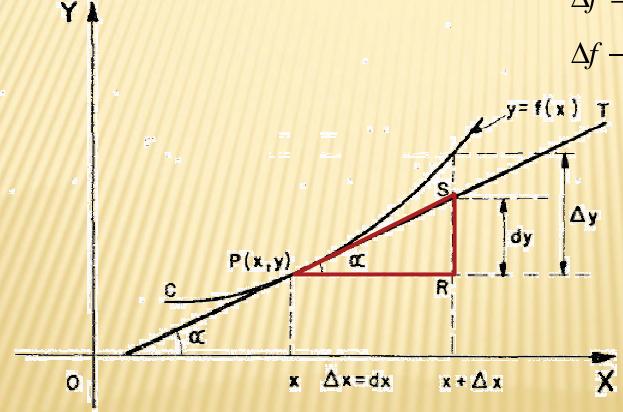
al primer término $f'(x)\Delta x$ se le llama diferencial de f y se representa por $df(x) = f'(x)\Delta x$ y al segundo término $h(x, \Delta x)\Delta x$ se le conoce como término no lineal.

Ahora si consideramos a la función identidad f(x)=x, se tiene que f'(x)=1 por lo que $df(x)=\Delta x$, pero como y=f(x)=x se tiene que $dx=\Delta x$ por lo que podemos reescribir a la diferencial de f como

$$df(x) = f'(x) dx \to \frac{df(x)}{dx} = f'(x)$$

Interpretación geométrica.





$$\tan \mathbf{a} = \frac{dy}{dx} = f'(x)$$

Puesto que la diferencial de la función y = f(x) es una nueva función de x podemos volver a diferenciarla es decir:

Sea df(x) = f'(x) dx al diferenciar nuevamente la función se tiene

 $d(df(x)) = \frac{d}{dx} (f'(x) dx) dx$

puesto que se deriva respecto a x, dx se considera constante, por lo tanto la segunda diferencial de la función está dada por d = d = d

 $d(df(x)) = \frac{d}{dx} (f'(x)) dx dx$

$$d^2 f(x) = f''(x) (dx)^2$$

al continuar repitiendo el proceso se obtendrán las diferenciales sucesivas

$$d^{3} f(x) = f'''(x) (dx)^{3}$$

$$d^{4} f(x) = f^{IV}(x) (dx)^{4}$$

$$d^{5} f(x) = f^{V}(x) (dx)^{5}$$

$$\vdots$$

$$d^{n} f(x) = f^{n}(x) (dx)^{n}$$

¿ Qué pasa con el término no lineal $h(x, \Delta x)\Delta x$ del incremento?

¿Para qué sirven las diferenciales sucesivas?

¿La diferencial sólo sirve para calcular el valor aproximado del cos46° y cosas así?

CONTINUEMOS

Supongamos que una función f(x), la podemos representar por

$$f(x) = c_0 + c_1(x-a) + c_2(x-a)^2 + c_3(x-a)^3 + c_4(x-a)^4 + c_5(x-a)^5 + c_6(x-a)^6 + \dots$$

entonces al derivarla sucesivamente n veces obtenemos

$$f'(x) = c_1 + 2c_2(x-a) + 3c_3(x-a)^2 + 4c_4(x-a)^3 + 5c_5(x-a)^4 + 6c_6(x-a)^5 + \dots$$

$$f''(x) = 2c_2 + 3(2)c_3(x-a) + 4(3)c_4(x-a)^2 + 5(4)c_5(x-a)^3 + 6(5)c_6(x-a)^4 + \dots$$

$$f'''(x) = 3(2)c_3 + 4(3)(2)c_4(x-a) + 5(4)(3)c_5(x-a)^2 + 6(5)(4)c_6(x-a)^3 + \dots$$

•

$$f^{n}(x) = n!c_{n} + (n+1)!c_{n+1}(x-a) + \frac{(n+2)!}{2}c_{n+2}(x-a)^{2} + \frac{(n+3)!}{2(3)}c_{n+3}(x-a)^{3} + \dots$$

Al valuar a la función y sus derivadas sucesivas en x = a se obtiene:

$$f(a) = c_0$$
, $f'(a) = c_1$, $f''(a) = 2c_2 = 2!c_2$, $f'''(a) = 3(2)c_3 = 3!c_3$, $f''(a) = n!c_n$

de donde los valores de las constantes son

$$c_0 = f(a)$$
, $c_1 = f'(a)$, $c_2 = \frac{f''(a)}{2!}$, $c_3 = \frac{f'''(a)}{3!}$, $c_n = \frac{f^n(a)}{n!}$

finalmente se tiene que

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \frac{f'''(a)}{3!}(x-a)^3 + \dots + \frac{f^n(a)}{n!}(x-a)^n + \dots$$

expresión que al representarla por medio del símbolo de sumatoria queda $\int_{-\infty}^{\infty} f^n(a)$

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{n}(a)}{n!} (x - a)^{n}$$

SERIE DE TAYLOR

ahora, de acuerdo a la figura

$$x-a = \Delta x$$

y como $\Delta x = dx$; $x-a = dx$

$$a \quad x \quad X$$

por lo que
$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^n(a)(dx)^n}{n!}$$

si recordando que la diferencial n-esima está dada por $d^n f(x) = f^n(x)(dx)^n$, al valuarla en x = a se obtiene $d^n f(a) = f^n(a)(dx)^n$, y sustituyendola se llega a

$$f(x) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{d^n f(a)}{n!} = f(a) + f'(a) dx + \frac{f''(a) (dx)^2}{2} + \frac{f'''(a) (dx)^3}{6} + \cdots$$

expresión mediante la cual es posible representar una función f por una suma infinita de sus diferenciales sucesivas en un punto x = a.

$$f(x) = f(a) + f'(a)dx + \frac{f''(a)(dx)^{2}}{2} + \frac{f'''(a)(dx)^{3}}{6} + \cdots$$

$$f(x) - f(a) = f'(a)dx + \frac{f''(a)(dx)^{2}}{2} + \frac{f'''(a)(dx)^{3}}{6} + \cdots$$

$$\Delta f(x) = f'(a)dx + \frac{f''(a)(dx)^{2}}{2} + \frac{f'''(a)(dx)^{3}}{6} + \cdots$$
Differencial de f término no líneal

Si se consideran sólo los n primeros términos, se obtendrá un polinomio P(x) de grado n llamado Polinomio de Taylor que es una aproximación de <math>f(x)

$$f(x) \approx P(x) = f(a) + f'(a)dx + \frac{f''(a)(dx)^2}{2} + \frac{f'''(a)(dx)^3}{6} + \dots + \frac{f''(a)(dx)^n}{n!}$$

Taylor1.ggb

Taylor2.ggb

Consideremos la función z = f(x, y), la diferencial total de f está dada por $df(x, y) = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy$ y del mismo modo que una función y = g(x) tiene una segunda diferencial, f(x, y) también la tiene siendo esta

$$d^{2} f(x, y) = \frac{\partial^{2} f}{\partial x^{2}} (dx)^{2} + 2 \frac{\partial^{2} f}{\partial x \partial y} dx dy + \frac{\partial^{2} f}{\partial y^{2}} (dy)^{2}$$

y al sustituir en la expresión

obtenemos
$$f(x,y) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{d^n f(x_0, y_0)}{n!}$$

$$f(x,y) = f(x_0, y_0) + \left(\frac{\partial f}{\partial x}\Big|_{(x_0, y_0)} dx + \frac{\partial f}{\partial y}\Big|_{(x_0, y_0)} dy\right) + \frac{1}{2} \left(\frac{\partial^2 f}{\partial x^2}\Big|_{(x_0, y_0)} (dx)^2 + 2\frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y}\Big|_{(x_0, y_0)} dx dy + \frac{\partial^2 f}{\partial y^2}\Big|_{(x_0, y_0)} (dy)^2\right) + \cdots$$

Si consideramos los tres primeros términos, obtendremos una aproximación de la función f(x,y) alrededor del punto (x_0,y_0) dada por

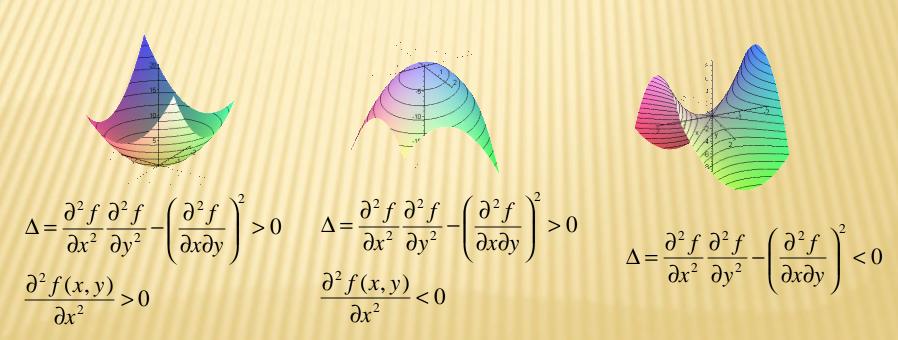
$$f(x,y) \approx f(x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x} \bigg|_{(x_0, y_0)} dx + \frac{\partial f}{\partial y} \bigg|_{(x_0, y_0)} dy + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} \bigg|_{(x_0, y_0)} (dx)^2 + \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} \bigg|_{(x_0, y_0)} dx dy + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \bigg|_{(x_0, y_0)} (dy)^2$$

que corresponde a una expresión de la forma

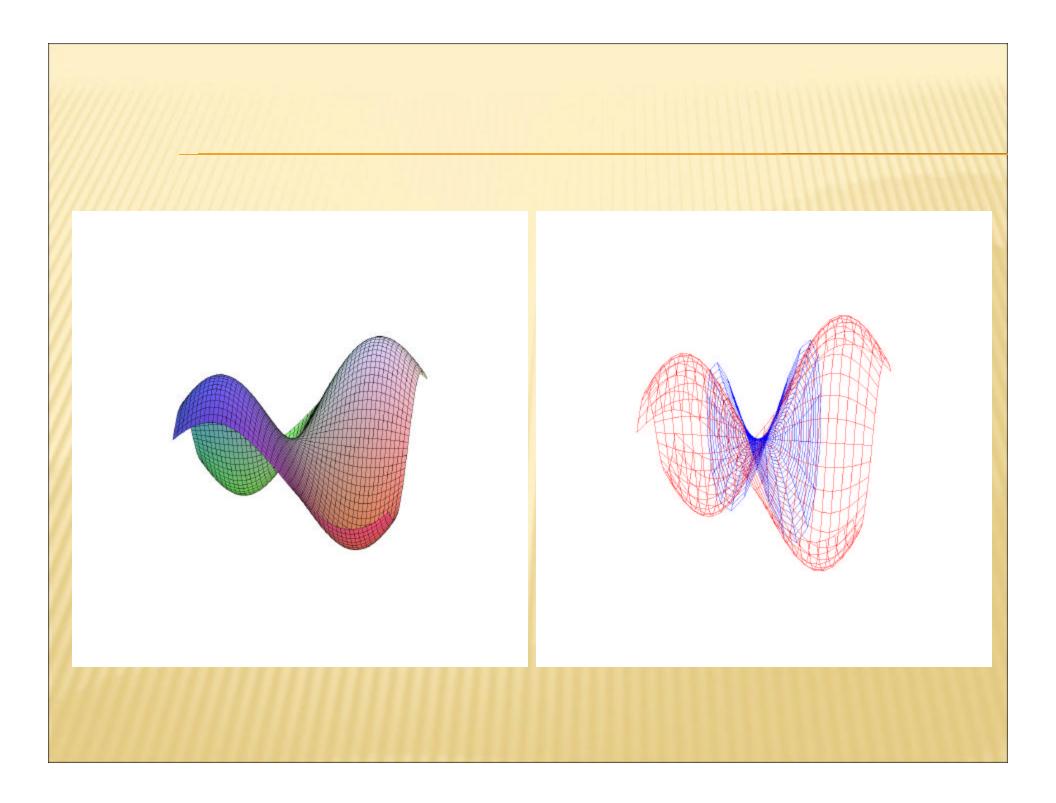
$$z = F + Dx + Ey + Ax^2 + Bxy + Cy^2$$

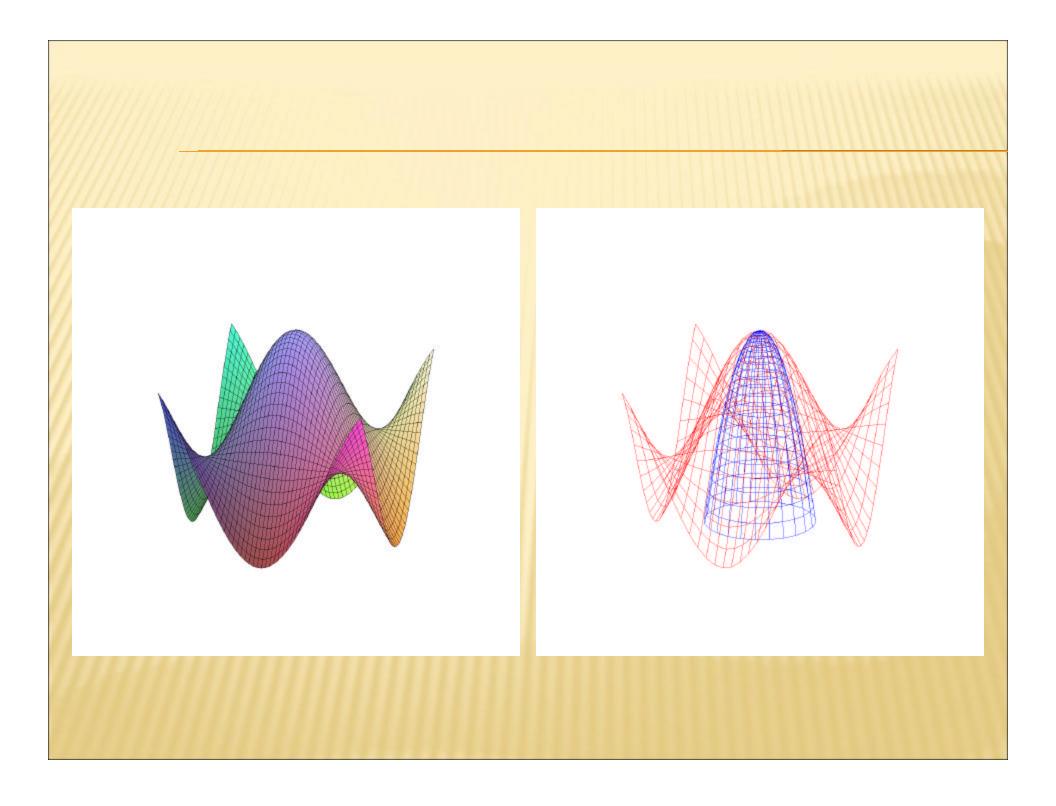
$$z = Ax^2 + Bxy + Cy^2 + Dx + Ey + F$$

la expresión anterior corresponde a una superficie cuadrática cuya forma depende del signo del término $\Delta = 4AC - B^2$ donde



aprox 2da deriv 1.mws





DERIVADA DE FUNCIONES IMPLÍCITAS

Sea la función F(x, y, z) = 0 donde z = f(x, y), calcular la las derivadas parciales $\frac{\partial z}{\partial x}$ y $\frac{\partial z}{\partial y}$

Para calcular las derivadas parciales indicadas, sería necesario despejar de la expresión F(x, y, z) = 0 la variable z, labor que en la mayoría de los casos es muy complicada y más difícil que la obtención de la misma derivada.

Por ejemplo: si tratamos de despejar la variable z de la expresión $z^2x - e^{zy} = 0$, podremos hacer muchos intentos sin lograrlo. Por tal razón es muy conveniente establecer un método de derivación que no requiera de despejar a z.

Consideremos la función F(x, y, z) = 0 donde z = f(x, y)

al diferenciar ambas expresiones obtenemos de la primera

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x}dx + \frac{\partial F}{\partial y}dy + \frac{\partial F}{\partial z}dz = 0 \quad \text{y de la segunda} \quad dz = \frac{\partial z}{\partial x}dx + \frac{\partial z}{\partial y}dy$$

al sustituir dz en dF se tiene

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x}dx + \frac{\partial F}{\partial y}dy + \frac{\partial F}{\partial z}\left(\frac{\partial z}{\partial x}dx + \frac{\partial z}{\partial y}dy\right) = 0$$

factorizando dx y dy

$$dF = \left(\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial z}\frac{\partial z}{\partial x}\right)dx + \left(\frac{\partial F}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z}\frac{\partial z}{\partial y}\right)dy = 0$$

para garantizar que la expresión anterior se cumple para todo valor de las variables x, y, se tiene que dx=dy=0, pero esta condición no es factible ya que si se cumpliera, resultaría que las variables x, y serían constantes, por lo tanto la condición será

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x} = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial x} = 0 \qquad \qquad \frac{\partial F}{\partial y} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{\partial z}{\partial y} = 0$$

de donde al despejar las derivadas $\frac{\partial z}{\partial x}$ y $\frac{\partial z}{\partial y}$ se tiene que

$$\frac{\partial z}{\partial x} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial z}} \qquad \frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}}$$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}}$$

así, si
$$z^2x - e^{zy} = 0$$
 haciendo $F = z^2x - e^{zy} = 0$ se obtiene que $\frac{\partial F}{\partial x} = -\frac{\frac{\partial F}{\partial x}}{\frac{\partial F}{\partial z}} = -\frac{z^2}{-ye^{zy}} = \frac{z^2}{ye^{zy}}$ $\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{\frac{\partial z}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}} = -\frac{ze^{zy}}{-ye^{zy}} = \frac{-z}{y}$

$$\frac{\partial z}{\partial y} = -\frac{\frac{\partial f}{\partial y}}{\frac{\partial F}{\partial z}} = -\frac{-ze^{zy}}{-ye^{zy}} = \frac{-z}{y}$$

iino fue tan difícil!!

DERIVADA DE SISTEMAS DE FUNCIONES IMPLÍCITAS

En geometría analítica del espacio, se establece que una curva tiene por ecuaciones

 $C: \begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$

expresión que representa un sistema de funciones implícitas. Como sabemos una curva puede representarse mediante sus ecuaciones paramétricas de la forma

$$C: \begin{cases} x = h(t) \\ y = f(t) \\ z = g(t) \end{cases}$$

Si definimos a la variable *x* como el parámetro *t* de la curva obtenemos

$$C: \begin{cases} x = t \\ y = f(x) \\ z = g(x) \end{cases}$$

donde para analizar la curva C se requiere calcular las derivadas

de las funciones y = f(x); z = g(x), pero como ya se comentó, el problema de obtener las ecuaciones paramétricas de C puede ser más complicado que la misma obtención de las derivadas requeridas. Por lo tanto conviene establecer la forma de calcular las derivadas de y = f(x) y z = g(x) a partir de el sistema de funciones implícitas

$$\begin{cases} F(x, y, z) = 0 \\ G(x, y, z) = 0 \end{cases}$$

Sea el sistema de funciones implícitas F(x,y,z)=0 y G(x,y,z)=0 donde y=y(x) y z=z(x) al diferenciar las funciones se obtiene

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x}dx + \frac{\partial F}{\partial y}dy + \frac{\partial F}{\partial z}dz = 0; dG = \frac{\partial G}{\partial x}dx + \frac{\partial G}{\partial y}dy + \frac{\partial G}{\partial z}dz = 0; dy = \frac{dy}{dx}dx; dz = \frac{dz}{dx}dx$$
Sustituyendo dy y dz en dF y dG

$$dF = \frac{\partial F}{\partial x}dx + \frac{\partial F}{\partial y}\left(\frac{dy}{dx}dx\right) + \frac{\partial F}{\partial z}\left(\frac{dz}{dx}dx\right) = 0$$

$$dG = \frac{\partial G}{\partial x}dx + \frac{\partial G}{\partial y}\left(\frac{dy}{dx}dx\right) + \frac{\partial G}{\partial z}\left(\frac{dz}{dx}dx\right) = 0$$

factorizando dx

$$dF = \left(\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y}\frac{dy}{dx} + \frac{\partial F}{\partial z}\frac{dz}{dx}\right)dx = 0 \qquad dG = \left(\frac{\partial G}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y}\frac{dy}{dx} + \frac{\partial G}{\partial z}\frac{dz}{dx}\right)dx = 0$$

como $dx \neq 0$ y para que las ecuaciones se cumplan para toda x

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y}\frac{dy}{dx} + \frac{\partial F}{\partial z}\frac{dz}{dx} = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x} + \frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0 \qquad \qquad \frac{\partial G}{\partial x} + \frac{\partial G}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial G}{\partial z} \frac{dz}{dx} = 0$$

reorganizando las expresiones se llega al sistema lineal

$$\frac{\partial F}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial F}{\partial z} \frac{dz}{dx} = -\frac{\partial F}{\partial x}$$

$$\frac{\partial G}{\partial y} \frac{dy}{dx} + \frac{\partial G}{\partial z} \frac{dz}{dx} = -\frac{\partial G}{\partial x}$$

de la forma

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 = b_1$$
$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 = b_2$$

donde los coeficientes son $a_{11} = \frac{\partial F}{\partial v}$; $a_{12} = \frac{\partial F}{\partial z}$; $a_{21} = \frac{\partial G}{\partial v}$; $a_{22} = \frac{\partial G}{\partial z}$

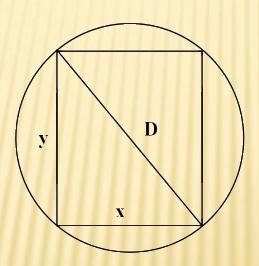
las incógnitas son
$$x_1 = \frac{dy}{dx}$$
; $x_2 = \frac{dz}{dx}$

y los términos independientes $b_1 = -\frac{\partial F}{\partial x}$; $b_2 = -\frac{\partial G}{\partial x}$

Al aplicar la regla de Cramer para resolver el sistema se llega a

Ejemplo:

De un tronco de diámetro D, se desea obtener una viga que tenga una sección rectangular de área máxima, ¿cuáles deben ser las medidas de la sección de la viga?



Resolución:

Por un lado, el área de la sección de la viga está dada por A = xy y del teorema de Pitágoras se tiene que $x^2 + y^2 = D^2$

Definamos a F(x, y, A) = xy - A = 0 y $G(x, y, A) = x^2 + y^2 - D^2 = 0$ donde A = A(x) y y = y(x)

El punto crítico de se obtiene cuando $\frac{dA}{dx} = 0$, así, de la derivada

de sistemas de funciones implícitas se tiene que $\frac{dA}{dx} = \frac{J \left| \frac{I - G}{x y} \right|}{J \left| \frac{F G}{A y} \right|} = 0$

por lo tanto $J \left| \frac{FG}{xy} \right| = 0$ siempre y cuando $J \left| \frac{FG}{Ay} \right| \neq 0$

$$J \left| \frac{FG}{xy} \right| = \begin{vmatrix} \frac{\partial F}{\partial x} & \frac{\partial F}{\partial y} \\ \frac{\partial G}{\partial x} & \frac{\partial G}{\partial y} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y & x \\ 2x & 2y \end{vmatrix} = 2y^2 - 2x^2 = 0 \implies y^2 = x^2 \implies y = x$$

Sustituyendo en $x^2 + y^2 = D^2$ se tiene que $2x^2 = D^2$ por lo finalmente $x = \frac{D}{\sqrt{2}}$ $y = \frac{D}{\sqrt{2}}$

M.E.M. Enrique Arenas Sánchez

earenass@hotmail.com